

Détection et localisation de mines marines par un drone préprogrammé

Type de contenu : Texte

Titre(s) : Détection et localisation de mines marines par un drone préprogrammé : Mémoire de fin d'étude
- Réalité virtuelle

Auteur(s) : Musard (EN 2002)

Autre(s) responsabilité(s) : Benoît Zerr, conseiller scientifique (Gestionnaire de projet)
Théréné (EN 2002)

Editeur, producteur : Lanvéoc-Poulmic : Ecole navale, 2004

Description matérielle : 48 p.
: 21 cm
: Ill. en noir et blanc et coul.
: tableaux ; figures

Note(s) : Annexes
Bibliogr.

Note de thèses et écrits académiques : GESMA
Groupe d'études sous marines de l'Atlantique

Résumé ou extrait : Ce projet consiste en l'étude d'un nouveau moyen de détection et de classification des mines développé par le ministère de la défense canadien : le Seakeeper. Après une présentation des caractéristiques techniques de ce nouveau moyen de lutte, le cahier des charges prévoyait l'analyse de données acquises lors d'une campagne de mesures effectuées en mer d'Iroise en collaboration avec le GESMA. Le but était de déterminer les caractéristiques opérationnelles du système en particulier l'amélioration de la précision de localisation de la cible à partir des positions relevées sur plusieurs passages et l'établissement de courbes de type Caractéristiques Opérationnelles du Récepteur (COR). Une phase de familiarisation avec le langage de programmation IDL et les images acoustiques a été nécessaires à la prise en main de l'étude. Puis, la comparaison des relevés avec les données obtenues par un algorithme de détection automatique a permis de déterminer les caractéristiques opérationnelles du nouveau système conformément au cahier des charges.

Sujet(s) : Drones
Détection
Guerre des mines