

Robotics, vision and control

Type de contenu : Texte

Type de support : Volume

Titre(s) : Robotics, vision and control [Texte imprimé] : fundamental algorithms in MATLAB / Peter Corke, Witold Jachimczyk, Remo Pillat

Auteur(s) : Corke, Peter I. (1959-....)

Autre(s) auteur(s) : Jachimczyk, Witold
Pillat, Remo

Mention d'édition : 3rd ed. 2023

Adresse bibliographique : Cham : Springer, 2023

Description matérielle : XXVI-819 p. : ill. en noir et en coul., graph. ; 29 cm

Collection : Springer tracts in advanced robotics 147 1610-7438

ISBN : 978-3-031-07261-1

Appartient à la collection : Springer tracts in advanced robotics 147 1610-7438

Résumé ou extrait : Ce livre présente les algorithmes fondamentaux de la robotique, de la vision et du contrôle de contrôle. Il rassemble la théorie, les algorithmes et les exemples dans un récit qui couvre la robotique et la vision par ordinateur séparément et ensemble. L'auteur montre comment des problèmes complexes peuvent être décomposés et résolus à l'aide de quelques lignes de code. Les sujets abordés sont guidés par des problèmes réels observés par l'auteur au cours de nombreuses années de pratique. L'ouvrage comprend plus de 1000 exemples MATLAB et Simulink® et plus de 400 figures. Il une véritable promenade à travers les principes fondamentaux des robots mobiles, des robots à bras, des modèles de caméras, du traitement d'images, de l'extraction de caractéristiques et de la géométrie multi-vues, avec une discussion approfondie sur les systèmes d'asservissement visuels.

Sujet - Nom commun : Robotique
Automatisation