

Robots : principes et contrôle

Type de contenu : Texte Image fixe

Type de médiation : sans médiation

Titre(s) : Robots : principes et contrôle / Vibet, Claude

Auteur(s) : Vibet, Claude

Editeur, producteur : Paris : Éd. Marketing, 1987
(86-Ligugé; Impr. Aubin)

Description matérielle : 207 p. ; 26 cm

ISBN : 2-7298-8725-3

Note sur les bibliographies et les index : Réf. bibliogr. en fin de chapitres

Résumé ou extrait : Sommaire : généralités sur les robots. Transposition de coordonnées. Modélisation du mouvement des mécanismes articulés. Techniques de contrôle des robots. Commande et contrôle des robots. Actionneurs hydrauliques, pneumatiques et électriques. Robots en structure maître-esclave. Quelques transformations géométriques élémentaires.

Sujet(s) : automatisation
robot
technique de construction

Sujet - Nom commun : Robotique