

Vision based robot navigation

Type de contenu : Texte

Titre(s) : Vision based robot navigation [texte imprimé] : obstacle avoidance and road following behaviors / Muhammad Amar, Khalid Mahmood ul Hasan, Umar Farooq

Autre(s) auteur(s) : Farooq, Umer
Hassan, Khalid Mahmood ul

Editeur, producteur : Saarbrücken : LAP Lambert Academic publishing, 2013

Description matérielle : 94 p. : ill. ; 22 cm

ISBN : 978-3-659-32158-0

Note(s) : Bibliogr. p. 76-79

Sujet(s) : navigation (robot)

Sujet - Nom commun : Robotique