

Learning-based robot vision

Type de contenu : Texte

Titre(s) : Learning-based robot vision [texte imprimé] : principes and applications / Josef Pauli

Editeur, producteur : Berlin : Springer, 2001

Description matérielle : 288 p. : ill. ; 24 cm

Collection : Lecture notes in computer science 2048 0302-9743

ISBN : 3-540-42108-4

Appartient à la collection : Lecture notes in computer science 2048

Note(s) : Bibliogr. p. 277-288. Index

Sujet(s) : navigation (robotique)

Sujet - Nom commun : Robotique